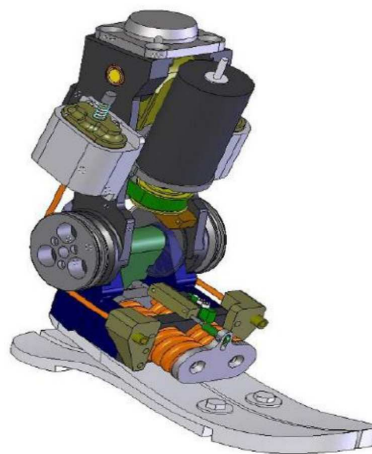


## MODÉLISATION DES SYSTÈMES MÉCANIQUES

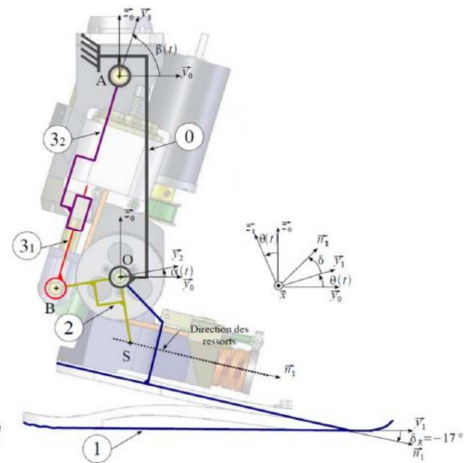


Prothèse  
transtibiale

Du réel...



ou l'inverse !



...aux modèles



<http://lyceon.fr/si>



# Déroulé de la séquence

↘ **Présentation** des objectifs (voir ci-dessous)

↘ **Cours** : chapitre 8, fiches 6 et 7 (liaisons simples et schémas cinématiques)

↘ **Exercices** : Chap.8, feuilles 2 à 5



↘ **Tests de connaissances** (10 min)

↘ **Activité 1** : Télescope ETX – Compréhension du contexte



↘ **Activité 2** : Télescope ETX – Modélisation cinématique

↘ **Activité 3** : Voiture RC – Modélisation cinématique



↘ **Évaluation** finale de la séquence (1 h)

# Objectifs

*A l'issue de cette séquence, vous devez être capable de...*

- **Lire** la modélisation cinématique d'un mécanisme (identifier les liaisons),
  
- **Différencier** la modélisation des liaisons simples (pivot, glissière, rotule, etc.) et celles des principaux organes de transmission de puissance (engrenage, poulie, etc.),
  
- **Comprendre** le fonctionnement d'un mécanisme à partir de son schéma cinématique,
  
- **Modéliser** des mouvements à l'aide de torseurs cinématiques.